

### (19) 世界知的所有権機関 国際事務局



# 

(43) 国際公開日 2004年12月16日(16.12.2004)

**PCT** 

(10) 国際公開番号 WO 2004/110005 A1

(51) 国際特許分類7:

H04L 25/49, 7/00

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2004/001375

(22) 国際出願日:

2004年2月10日(10.02.2004)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願2003-156682 2003年6月2日(02.06.2003) JР

- (71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 松下電 器産業株式会社 (MATSUSHITA ELECTRIC INDUS-TRIAL CO., LTD.) [JP/JP]; 〒5718501 大阪府門真市大 字門真 1 0 0 6 Osaka (JP).
- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 河田 浩 嗣 (KAWADA, Hirotsugu). 齊藤 義行 (SAITO, Yoshiyuki). 柴田 修 (SHIBATA, Osamu). 末永 寬

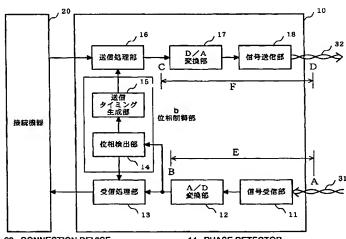
(SUENAGA, Hiroshi). 堺貴久 (SAKAI, Takahisa). 梅井 俊智 (UMEI, Toshitomo). 秋田 貴志 (AKITA, Takashi). 水口 裕二 (MIZUGUCHI, Yuji). 勝田 昇 (KATTA, Noboru).

- (74) 代理人: 小笠原 史朗 (OGASAWARA, Shiro); 〒 5640053 大阪府吹田市江の木町3番11号 第3ロン チェビル Osaka (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が 可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が 可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL,

/続葉有/

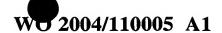
(54) Title: DATA TRANSMISSION DEVICE AND DATA TRANSMISSION METHOD

(54) 発明の名称: データ伝送装置及びデータ伝送方法



- 20...CONNECTION DEVICE
- 16...TRANSMISSION PROCESSING SECTION
- 17...D/A CONVERTER 18...SIGNAL TRANSMISSION SECTION
- 15...TRANSMISSION TIMING GENERATION
- 14...PHASE DETECTOR
- **b...PHASE CONTROLLER**
- 13...RECEPTION PROCESSING SECTION
- 12...A/D CONVERTER
- 11...SIGNAL RECEPTION SECTION

(57) Abstract: A signal reception section (11) receives an analog signal via a twisted pair cable (31). An A/D converter (12) converts the analog signal into a digital signal. A phase detector (14) detects a phase of the digital signal and generates a reception timing signal. According to the reception timing signal, a transmission timing generation section (15) controls the timing when a transmission processing section (16) outputs the digital signal so that a predetermined phase difference is present between the reception signal (point A) and the transmission signal (point D). According to this timing, the transmission processing section (16) outputs the digital signal which has been subjected to data mapping and input from a connection device (20). A D/A converter (17) converts the digital signal into an analog signal. A signal transmission section (18) transmits the analog signal via a twisted pair cable (32).





SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM),  $\exists - \neg \nu \land$  (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

2文字コード及び他の略語については、定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。

#### 添付公開書類:

一 国際調査報告書

(57) 要約: 信号受信部(11)は、ツイストペアケーブル(31)を通じてアナログ信号を受信する。A/D変換部(12)は、アナログ信号をデジタル信号に変換する。位相検出部(14)は、デジタル信号の位相を検出して、受信タイミング信号を生成する。送信タイミング生成部(15)は、受信タイミング信号に基づいて、受信信号(A点)と送信信号(D点)とが所定の位相差となるように、送信処理部(16)がデジタル信号を出力するタイミングを制御する。送信処理部(16)は、このタイミングに従って、接続機器(20)から入力するデータにマッピングを施したデジタル信号を出力する。D/A変換部(17)は、デジタル信号をアナログ信号に変換する。信号送信部(18)は、アナログ信号をツイストペアケーブル(32)を通じて送信する。



#### 明細書

# データ伝送装置及びデータ伝送方法

# 技術分野

本発明は、データ伝送装置及びデータ伝送方法に関し、より特定的には、送信と受信とで異なる伝送路を介して他の装置と電気通信を行うデータ伝送装置、及びその装置で実行されるデータ伝送方法に関する。

# 背景技術

近年、オーディオ機器、ナビゲーション機器、あるいは情報端末機器等の複数の機器を接続し、デジタル化ニータタ、あるいはコンピュータを音声データ、ある速に通信するネットワーはでは、直動車の分のの大容量の情報をいる。特に、通信するネットのの後間である。特に、対象の一方には、対象の一方では、対象の一方では、対象の一方では、対象の一方では、がある。上記リング型しんが、対象によいの指に、は、がある。このMOSTでは、MOST(Media)では、ロトコルとしては、MOST(Media)では、ロトコルとしては、MOST(和の目信のでは、MOSTでは、各ノードを次がフレームを基本単位として伝送され、各ノードをある。このMOSTでは、MOSTでは、AV

にフレームが一方向に伝送される。

図10及び図11を参照して、各ノードが安価なツイストペアケーブルで接続された、リング型ネットワークを用いたデータ伝送システムについて説明する。なお、図10は、リング型ネットワークを用いた従来のデータ伝送システムの構成を示すブロック図である。図11は、図10のデータ伝送装置100aの詳細な構成を示す図である。

図10において、従来のデータ伝送システムは、各ノードがデータの送信及び受信を行う複数段のデータ伝送装置100a~100nで構成される。このデータ伝送装置100a~100nは、ツイストペアケーブルで構成される 伝送路130a~130nを介してリング状に接続されて



いる。また、各データ伝送装置 1 0 0 a ~ 1 0 0 n には、 受信データ及び送信データのやり取りを行う接続機器 1 1 0 a ~ 1 1 0 n が接続される。なお、一般的なハードウエアの形態としては、各データ伝送装置 1 0 0 a ~ 1 0 0 n 及び接続機器 1 1 0 a ~ 1 1 0 n が一体的に構成される。

データ伝送装置 1 0 0 a ~ 1 0 0 n は、全て同一の構成であるので、データ伝送装置 1 0 0 a を例に挙げて、その構成を説明する。図 1 1 において、データ伝送装置 1 0 0 a は、信号受信部 1 0 1 と、A / D 変換部 1 0 2 と、受信処理部 1 0 3 と、送信処理部 1 0 4 と、D / A 変換部 1 0 5 と、信号送信部 1 0 6 とを備える。

送信処理部104は、接続機器110aからデジタルデータ列を入力する。そして、送信処理部104は、デジタルデータ列を所定のピット毎にシンボル化し、各シンボルを所定の信号レベルにマッピングしたデジタル信号を生成であり、日子を生成されたデジタル信号を、アナログ信号に変換する。信号ではき部106は、典型的には差動ドライバであり、ロ/A変換部105で変換されたアナログ信号から、正極性及び高い。100万で変換されたアナログ信号から、正極性及びブル130aを通じてデータ伝送装置100万に出力する。

一方、信号受信部 1 0 1 は、典型的には差動レシーバであり、ツイストペアケーブル 1 3 0 n を通じて、正極性及び負極性の 2 つのアナログ信号をデータ伝送装置 1 0 0 n から受信し、差動動作によって 1 つのアナログ信号を復元する。 A / D 変換部 1 0 2 は、信号受信部 1 0 1 で復元さ

れたアナログ信号を、各シンボルが所定の信号レペルで表されたデジタル信号に変換する。受信処理部103は、A ノD変換部102で変換されたデジタル信号に基づいて、 デジタルデータ列を生成する(逆マッピング)。生成されたデジタルデータ列は、接続機器110aに入力される。

従来、ツイストペアケーブルを用いてネットワークを構築し、データ伝送を行う技術は、自動車の分野以外で使用されてきた。よって、受信コモンモード信号と送信コンモード信号とのクロストークによる放射ノイズの影響を対して、登信用伝送路との間のクロストークによる放射ノイズの対策が行われることはなかった。

しかしながら、ツイストペアケーブルを用いて自動車内 でネットワークを構築し、データ伝送を行うような場合に は、このクロストークによる放射ノイズの影響を無視することができない。よって、従来にはなかったクロストークによる放射ノイズを低減させる技術を、新たに考える必要がある。

それ故に、本発明の目的は、送信と受信とで異なる伝送路を介して電気通信を行う、例えばツイストペアケーブルを用いた差動データ伝送を行う場合に、受信経路と送信経路とのクロストークによって発生する放射ノイズを低減させることが可能なデータ伝送装置及びデータ伝送方法を提供することである。

# 発明の開示

本発明は、送信と受信とで異なる伝送路を介して他の装置と電気通信を行うデータ伝送装置に向けられている。そして、上記目的を達成させるために、本発明のデータ伝送装置は、受信部、信号処理部、送信部及び位相制御部を備えている。

受信部は、他の装置から送信される信号を受信用の伝送路を介して受信する。信号処理部は、送信データに基づてた送信信号を、受信部が受信した受信信号に同期させた。送信部は、信号処理部で生成された送信信号を、送信用の伝送路を介して他の装置へ送信する。位相制御部は、送信信号の位相を調整して、受信部が受信した受信は、送信部が送信する送信信号との位相差を所定の値に設定する。

典型的な位相制御部は、受信信号の位相を検出する位相

検出部と、位相検出部の検出結果に応じて信号処理部で送信信号が生成されるタイミングを制御するタイミング制御部とで構成される。また、位相制御部に、信号処理部で生成された送信信号を所定の量だけ遅延させて位相の調整を行う位相調整部をさらに備えてもよい。

伝送路がツイストペアケーブルである場合、位相制御部は、所定の値を受信用のツイストペアケーブルで発生するコモンモード信号と送信用のツイストペアケーブルで発生するコモンモード信号とのクロストークに起因する放射ノイズを減少させる位相差に設定する。この場合、所定の値は、90度又は270度であることが好ましい。

さらに、本発明は、送信と受信とで異なる伝送路を介して他の装置と電気通信を行う回路が半導体基板上に集積形成された半導体集積回路にも向けられている。この半導体集積回路は、他の装置から送信される信号を受信用の伝送



路を介して受信する受信回路、送信データに基づいた送信信号を受信回路が受信した受信信号に同期させて生成する信号処理回路で生成された送信信号を送信用の伝送路を介して他の装置へ送信する送信回路、及び送信信号の位相を調整して受信回路が受信した受信信号との位相差を所定の値に設定する位相制御回路で構成される。

このように、本発明では、受信信号と送信信号との位相 差を所定の値に調整する。従って、所定の値を、受信用の 伝送路に含まれるノイズ成分と送信用の伝送路に含まれるノイズ成分との間で相殺効果が期待できるように設定すれば、伝送路間のクロストークに起因する放射ノイズを低減させることが可能となる。

また、受信信号を検出して得られる位相に基づいて送信信号の位相を調整するので、受信用の伝送路の状態にかかわらず、受信信号と送信信号との位相差を常に所定の値に固定することができる。

また、受信信号と送信信号との位相差を調整できる位相調整部をさらに備えることで、実際の製品に使用される部品や受信信号線及び送信信号線の引き回し等の相違により生じる製品品質のばらつきを、吸収することができる。

また、伝送路にツイストペアケーブルが使用された場合でも、ペア線間の振幅差によって生じるコモンモード信号に起因する放射ノイズを低減させることが可能となる。

さらに、受信信号と送信信号との位相差を90度又は270度に調整することにより、コモンモード信号の極性に

かかわらず、放射ノイズを総合的に低減させることができる。

本発明のこれら及び他の目的、特徴、局面、効果は、添付図面と照合して、以下の詳細な説明から一層明らかになるであろう。

# 図面の簡単な説明

図1は、本発明の一実施形態に係るデータ伝送装置10の構成を示すプロック図である。

図2は、図1の送信処理部16で行われるマッピング処理を説明する図である。

図3は、図1のD/A変換部17から出力されるアナログ信号波形の一例を示す図である。

図4は、ツイストペアケーブルで生じるコモンモード信 号の一例を説明する図である。

図 5 は、ツイストペアケーブルで生じるコモンモード信号の一例を説明する図である。

図6は、図1のデータ伝送装置10内部の各信号の関係を表す図である。

図7は、図1のデータ伝送装置10が行う受信信号と送信信号との位相差を調整する処理手順を示すフローチャートである。

図8は、本発明の一実施形態に係るデータ伝送装置40の他の構成を示すブロック図である。

図9は、図8の位相調整部41の詳細な構成例を示す図である。

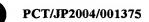


図10は、リング型ネットワークを用いた従来のデータ伝送システムの構成を示すブロック図である。

図11は、図10のデータ伝送装置100aの詳細な構成を示す図である。

図12は、ツイストペアケーブルのペア線間の信号振幅 差によって生じるコモンモード信号を説明するための図で ある。

# 発明を実施するための最良の形態

本実施形態のデータ伝送装置は、MOST等のリング型ネットワークを用いた電気信号によるデータ伝送システム(図10を参照)を構成するデータ伝送装置として使用され得る。また、本実施形態のデータ伝送装置は、送信用伝送路と受信用伝送路とが独立している電気信号によるデータ伝送システムを構成するデータ伝送装置として使用され得る。

以下、MOSTによるデータ伝送システムを構成するデータ伝送装置である場合を一例に挙げて、本発明が提供するデータ伝送装置及びデータ伝送方法を説明する。

図1は、本発明の一実施形態に係るデータ伝送装置10の構成を示すプロック図である。本実施形態のデータ伝送装置10は、受信データ及び送信データのやり取りを行う接続機器20と接続され、また、データ受信用のツイストペアケーブル31及びデータ送信用のツイストペアケーブル32を介して、他のデータ伝送装置(図示せず)と接続されている。

図1において、データ伝送装置10は、受信部を構成する信号受信部11及びA/D変換部12と、信号処理部を構成する受信処理部13及び送信処理部16と、位相制御部を構成する位相検出部14及び送信タイミング生成部15と、送信部を構成するD/A変換部17及び信号送信部18とを備える。

まず、データ伝送装置10の各構成の概要を説明する。 信号受信部11は、典型的には差動レシーバであり、ツ イストペアケーブル31を通じて、正極性及び負極性の2 つのアナログ信号を他のデータ伝送装置から受信し、差動 動作によって1つのアナログ信号を復元する。 A/D変換 部12は、信号受信部11で復元されたアナログ信号を、 所定の周波数でサンプリングしたデジタル信号に変換する 。この所定の周波数は、後述する送信処理部16でマッピ ングに用いられるシンボルの間隔に基づいて定められる。 受信処理部13は、A/D変換部12で変換されたデジタ ル信号を判定し、判定に基づいたデジタルデータ列を生成 する。生成されたデジタルデータ列は、接続機器20に入 力される。位相検出部14は、A/D変換部12で変換さ れたデジタル信号の位相を検出して、この検出結果を受信 タイミング信号として送信タイミング生成部15へ出力す る。

送信タイミング生成部 1 5 は、位相検出部 1 4 から与えられる受信タイミング信号に基づいて、受信信号(A 点)と送信信号(D 点)とが所定の位相差となるように、送信処理部 1 6 によってデジタル信号を出力すべきタイミング

ここで、送信処理部16が行うマッピング処理の一例について、図2及び図3を参照しながら簡単に説明する。図2は、パラレルデータと、マッピングすべきシンボル値B(k)と、このシンボル値B(k)の直前のシンボル値B(k-1)との関係を示した図である。図3は、送信処理部16でマッピングされたデジタル信号が、D/A変換部17でアナログ信号に変換された波形例を示す図である。

まず、送信処理部16には、デジタルデータ列が「00」や「01」等といった2ビットのパラレルデータの形態で入力される。送信処理部16は、取得したパラレルデータのシンボル値B(k)を、前回のシンボル値B(k-1)とパラレルデータとの関係に基づいて、図2の取り決め



に従って+7、+5、+3、+1、-1、-3、-5又は -7の8値のいずれかにマッピングする。このマッピング 方法の具体例を、以下に説明する。

例えば、前回のシンポル値B(k-1)が-1であって、送信処理部16に「00」のパラレルデータが入力された場合には、今回のシンボル値B(k)は+7となる。前回のシンボル値B(k-1)が+5であって、送信処理部16に「01」のパラレルデータが入力された場合にはおって、デジタルデータ列は、正負交互のシンボル値にマッピングされる。このようにシンボル値が正負交下のようにシンボル値が正負交下のようにシンボル値が正負を作成することができる。

次に、受信信号(A点)と送信信号(D点)とを所定の位相差にする具体的な手法を、図4及び図5を参照して説明する。最初に、所定の位相差について説明する。図4及び図5は、ツイストペアケーブルで生じるコモンモード信号の一例を説明する図である。

従来の技術で説明したように、ツイストペアケーブルでは、ペア線間の振幅差によって、放射ノイズの原因となるコモンモード信号が発生する。そして、このコモンモード信号の支配的な周波数成分が、受信側と送信側とで同じ又は同じに等しい場合に、クロストークによって放射ノイズが増大してしまう。

そこで、本発明では、受信コモンモード信号と送信コモンモード信号とを加算した信号 (以下、総合コモンモード

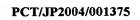
信号という) を、小さくすることで放射ノイズの低減を図ることを行う。考え方は、以下の通りである。

受信用のツイストペアケーブル 3 1 で信号振幅が大きい極性と、送信用のツイストペアケーブル 3 2 で信号振幅が大きい極性とが、同一である場合を考える(図 4 )。 この場合には、生じる受信コモンモード信号と送信コモンモード信号とは、同一極性となる。よって、総合コモンモード信号を最も小さくする(相殺させる)ためには、受信信号と送信号との所定の位相差を、180度とすればよい。

逆に、受信用のツイストペアケーブル31で信号振幅が大きい極性と、送信用のツイストペアケーブル32で信号振幅が大きい極性とが、異なる場合を考える(図5)。この場合には、生じる受信コモンモード信号と送信コモンド信号とは、逆極性となる。よって、総合コモンモード信号を最も小さくする(相殺させる)ためには、受信信号と送信号との所定の位相差を、0度とすればよい。

このように、総合コモンモード信号を最も小さくである。この所定の位相差は、ツイストペアケーブル31及びまって、所定の位相差に変化する。よって、所定の位相差をのどちらかに設定してしまうと、極性のえってしまったは、からにない状態に変わった時には、からに、本発明では、総合コモンモード信号が増大することの設定する。

なお、受信信号に含まれるノイズ信号と送信信号に含ま



れるノイズ信号とで、極性や位相ずれの関係が変動せずに固定的であれば、所定の位相差をそれらの関係に基づいて設定すればよい。

次に、このように決定した所定の位相差を、受信信号(A点)と送信信号(D点)との間で確保するために、考慮すべき点を説明する。

信号受信部11が受信信号を入力してから、実際に受信信号の位相を検出する位相検出部14までは、図1に示すようにA点からB点までの遅延時間Eが発生する。信信号を出力してから、実際に信号を出力するまでは、図1に示すよにによるの遅延時間Fが発生する。そこで、とは出部14は、遅延時間E+遅延時間Fを考慮して、実際に制御する位相差xを次式によって決定する。

x = 9 0 × (2 α − 1) −遅延時間 E −遅延時間 F
(但し、α = 任意の正の整数、x≥0)

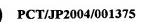
次に、位相検出部14が行うデジタル信号の位相検出、及び送信タイミング生成部15が行うタイミング制御を、図6を参照して説明する。図6は、データ伝送装置10内部の各信号の関係を表した図である。なお、説明を容易にするため、図6では遅延時間E及び遅延時間Fが発生していない場合を示している。図7は、データ伝送装置10が行う受信信号とめ位相差を調整する処理手順を示すフローチャートである。

信号受信部 1 1 には、受信信号(図 6 ( a ) )が入力される。この受信信号は、信号受信部 1 1 における差動処理

及びA/D変換部12における変換処理によって、デジタル信号(図6(b))に変換される。位相検出部14は、まず、このデジタル信号から、データ成分を除いたクワスの信号(図6(c))を抽出する(ステップS71)。この抽出は、バンドパスフィルタを用いれば容易分信号ので、位相検出部14は、抽出したクロス点で反転するのでクロックパルス(図6(d))を生成する(ステップに、位相検出部14から送信タイミング生成部15へ渡される。

送信タイミング生成部15は、位相検出部14から受信タイミング信号を入力し、別途与えられる送信出力開始の指示(図6(e))に基づいて、以下のようにして送送信出力開始の指示は、図示しないクロックが、ごの送にして、本データ伝送装置10のクロックが、受信信号を出れる。 た他のデータ伝送装置のクロックに基づいて再生された時点、すなわちデータ送信処理を行うための初期化動作が完了した時点で発行される。

送信タイミング生成部15は、送信出力開始の指示を受けると、受信タイミング信号が最初に反転するタイミング 、すなわち上述したクロック成分信号の最初のゼロクロス点を検出する(図6(d)の矢印)。そして、送信タイミング生成部15は、検出したタイミングから上記実際に制御する位相差xを遅延させた時点を先頭に、以降シンボルの間隔でマッピングのタイミングを与える送信タイミング



信号(図6(f))を生成する。図6の例では、検出したタイミングと送信タイミング信号との位相差を、シンが信号との位相差を、実際に制御する位相差90度との和(=180度)に設定している。なお、送信タイミング信号は、図6(f)で例示したタイポルス信号である必要はない。例えば、検出したタイドングから所定の間隔でカウントアップするカウンタを用い、予め定めたカウント値の時だけ送信処理部16が処理を実行するようにしてもよい。

送信処理部16は、送信タイミング生成部15から与えられる送信タイミング信号に従って、接続機器20から入力するデジタルデータ列をシンボル単位でマッピングし、デジタル信号(図6(g))を生成する(ステップS74)。この生成されたデジタル信号は、D/A変換部17における変換処理によってアナログ信号(図6(h))に変換され、信号送信部18から送信信号として他のデータ伝送装置に送出される。

この処理によって、受信信号(図 6 ( a ))と送信信号 (図 6 ( h ))との位相差が、 9 0 度(又は 2 7 0 度)に 設定される。

さて、設計上の論理では、位相検出部14及び送信タイミング生成部15によって、受信信号と送信信号との位相差を所望の値、すなわち90度(又は270度)に保つことができる。しかしながら、本発明のデータ伝送装置を様々なメーカが製造した場合、使用される部品や受信信号線及び送信信号線の引き回し等の相違により、現実的には製



品品質にばらつきが生じる。このため、位相検出部 1 4 及び送信タイミング生成部 1 5 で一義的に調整される位相差だけでは、受信信号と送信信号との位相差を所望の値に保つことができない場合も生じてくる。

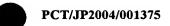
そこで、製造されたデータ伝送装置に実際に受信信号を 入力し、送信信号を出力させて位相差の微調整を行い、製 品品質のばらつきを吸収させるようにした、他の実施形態 を以下に説明する。

図8は、本発明の他の実施形態に係るデータ伝送装置40の構成を示すブロック図である。図8で分かるように、この他の実施形態に係るデータ伝送装置40は、上述したデータ伝送装置10の位相制御部に位相調整部41をさらに加えた構成である。図9は、図8の位相調整部41の詳細な構成例を示す図である。

 るオペレータ等から与えられるセレクト信号に応じて、い ずれか1つのデータを選択的に出力する。

このような構成によって、1クロック単位の精度で入力 データの遅延を実現させることができる。従って、例えば 、実際に測定された受信信号に対する送信信号の位相差が 、90度よりも2クロック分だけ進んでいる場合には、2 番目のD型フリップフロップ91の出力データを出力とし て選択するセレクト信号が、オペレータからセレクタ92 に与えられる。

以上のように、本発明の一実施形態に係るデータ伝送装置及び方法によれば、受信信号と送信信号との位相差を所定の値に調整する。従って、所定の値を、受信用の伝送路に含まれるノイズ成分と送信用の伝送路に含まれるノイズ



なお、上記実施形態では、伝送路にツイストペアケーブル31及び32が使用される場合を説明したが、これに限定されるものではない。受信側と送信側とで周波数が同一又は同一に等しいノイズ成分を含む伝送信号を扱うシステムであれば、本発明を適用することが可能である。

また、上記実施形態では、データ伝送装置10(又は4 0)が、MOSTを用いた電気信号によるデータ伝送システムを構成する場合を一例に挙げて説明した。しかし、信号受信部11による信号受信から信号送信部18による信号送信までが全てアナログの電気信号で処理されるシステムに対しても、同様に適用可能である。この場合、A/D変換部12及びD/A変換部17が不要となる。

典型的には、本実施形態に係るデータ伝送装置は、半導

体基板上に上述した機能を実現する各回路が集積形成された半導体集積回路の形態で実現化及び製品化される。

以上、本発明を詳細に説明してきたが、前述の説明はあらゆる点において本発明の例示にすぎず、その範囲を限定しようとするものではない。本発明の範囲を逸脱することなく種々の改良や変形を行うことができることは言うまでもない。

# 産業上の利用可能性

本発明のデータ伝送装置及びデータ伝送方法は、送信と受信とで異なる伝送路を介して他の装置と電気通信を行う場合等に利用可能であり、特に受信経路と送信経路との間のクロストークによって発生する放射ノイズを低減させる場合等に有用である。



# 請求の範囲

1. 送信と受信とで異なる伝送路を介して他の装置と電気通信を行うデータ伝送装置であって、

他の装置から送信される信号を、受信用の伝送路を介して受信する受信部と、

送信データに基づいた送信信号を、前記受信部が受信した受信信号に同期させて生成する信号処理部と、

前記信号処理部で生成された送信信号を、送信用の伝送路を介して他の装置へ送信する送信部と、

前記送信信号の位相を調整して、前記受信部が受信した受信信号と前記送信部が送信する送信信号との位相差を所定の値に設定する位相制御部とを備える。

2. 請求項1に従属するデータ伝送装置であって、 前記位相制御部は、

前記受信信号の位相を検出する位相検出部と、

前記位相検出部の検出結果に応じて、前記信号処理部で送信信号が生成されるタイミングを制御するタイミング制御部とを備える。

3. 請求項2に従属するデータ伝送装置であって、

前記位相制御部は、前記信号処理部で生成された送信信号を所定の量だけ遅延させて位相の調整を行う位相調整部をさらに備える。

4. 請求項1に従属するデータ伝送装置であって、

前記伝送路は、ツイストペアケーブルであり、

前記位相制御部は、前記所定の値を、受信用のツイスト



ペアケーブルで発生するコモンモード信号と送信用のツイストペアケーブルで発生するコモンモード信号とのクロストークに起因する放射ノイズを減少させる位相差に設定することを特徴とする。

5. 請求項4に従属するデータ伝送装置であって、

前記所定の値が、90度又は270度であることを特徴とする。

6. 送信と受信とで異なる伝送路を介して他の装置と電気通信を行うデータ伝送方法であって、

他の装置から送信される信号を、受信用の伝送路を介して受信する受信ステップと、

送信データに基づいた送信信号を、前記受信ステップで受信した受信信号に同期させて生成する生成ステップと、

前記送信信号の位相を調整して、前記受信ステップで受信した受信信号と前記生成ステップで生成した送信信号との位相差を所定の値に設定する設定ステップと、

前記設定ステップで位相が調整された送信信号を、送信用の伝送路を介して他の装置へ送信する送信ステップとを備える。

7. 送信と受信とで異なる伝送路を介して他の装置と電気通信を行う回路が、半導体基板上に集積形成された半導体集積回路であって、

他の装置から送信される信号を、受信用の伝送路を介して受信する受信回路と、

送信データに基づいた送信信号を、前記受信回路が受信した受信信号に同期させて生成する信号処理回路と、



前記信号処理回路で生成された送信信号を、送信用の伝送路を介して他の装置へ送信する送信回路と、

前記送信信号の位相を調整して、前記受信回路が受信した受信信号と前記送信回路が送信する送信信号との位相差を所定の値に設定する位相制御回路とで構成される。

図 1

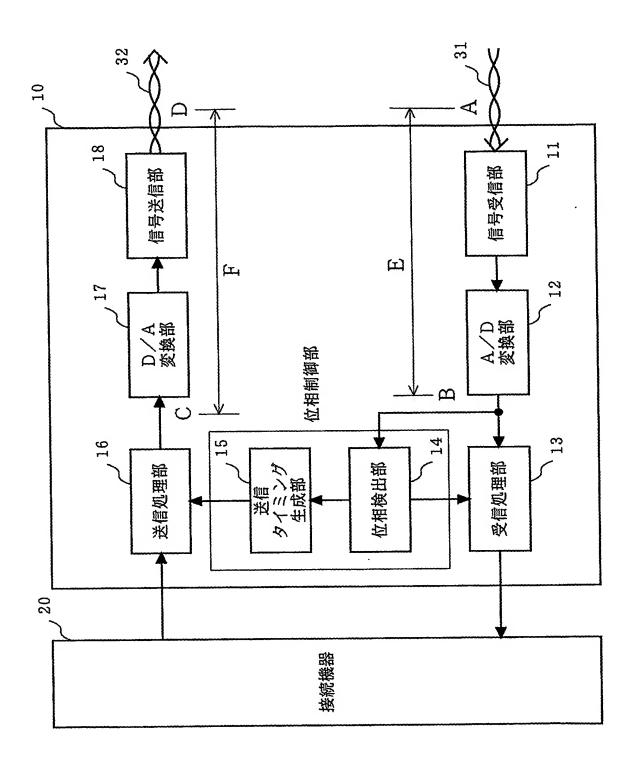


図 2

B(k-1)	+7	+ 5	+ 3	+ 1	<b>-</b> 1	- 3	- 5	-7	] .
+ 7					0.0	10	1 1	01	1
+ 5					0 1	0 0	10	1 1	11
+ 3					11	01	0 0	10	Z
+1					10	1 1	0 1	0 0	1 5
-1	0 0	10	11	01					` `
- 3	0 1	0 0	10	1 1					
<b>–</b> 5	1 1	0 1	0.0	10					
- 7	10	1 1	01	0.0					
パラレルデータ									

図 3

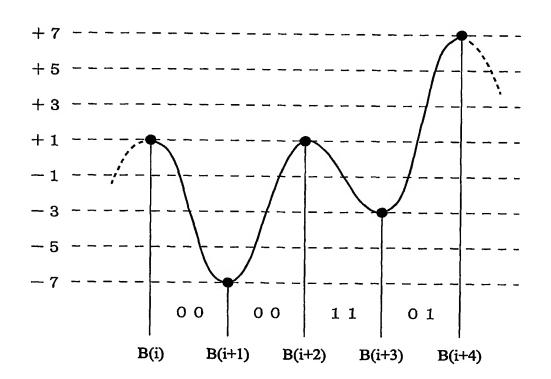


図 4

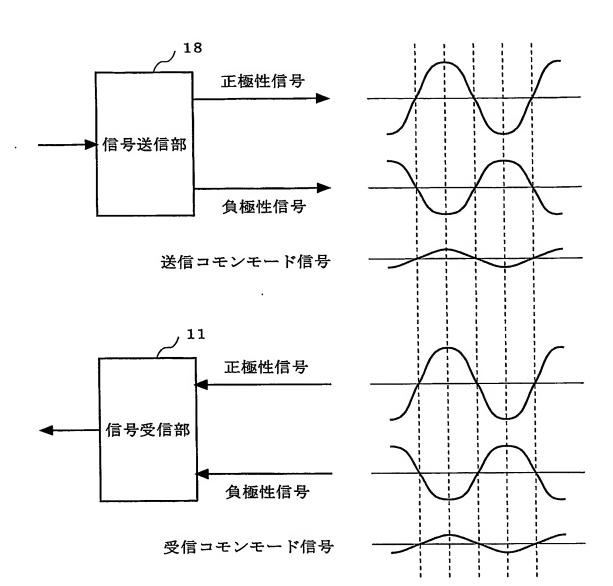


図 5

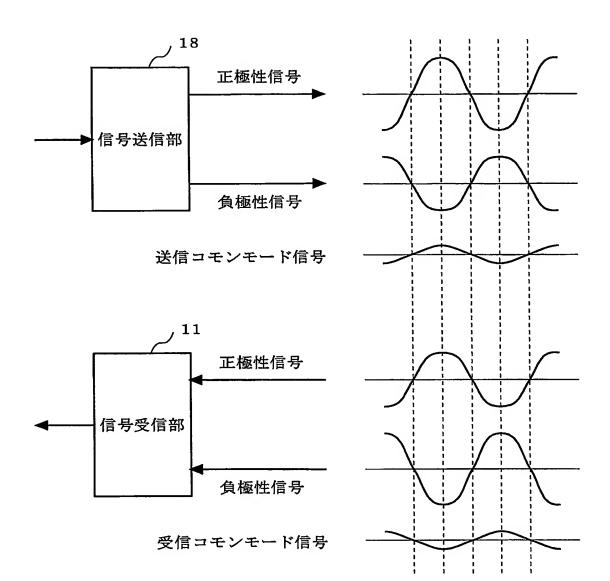


図 6

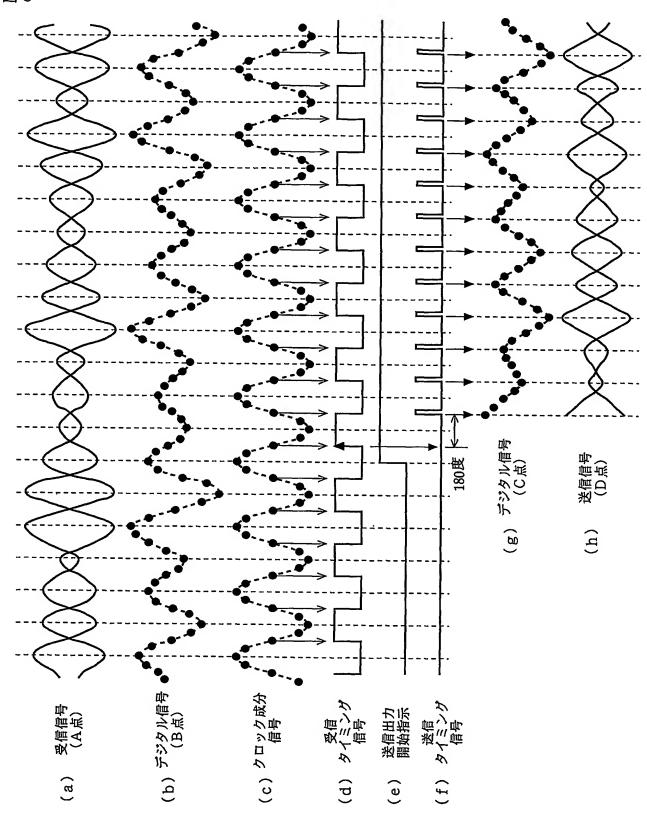


図 7

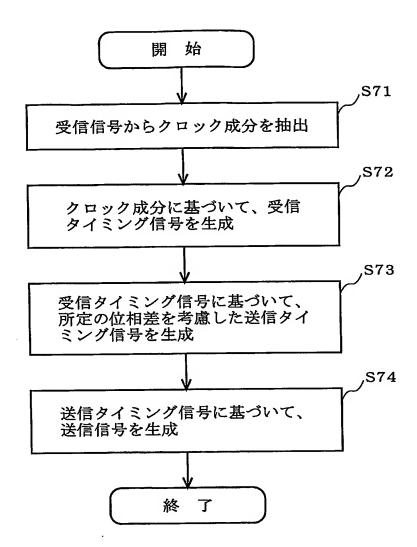


図8

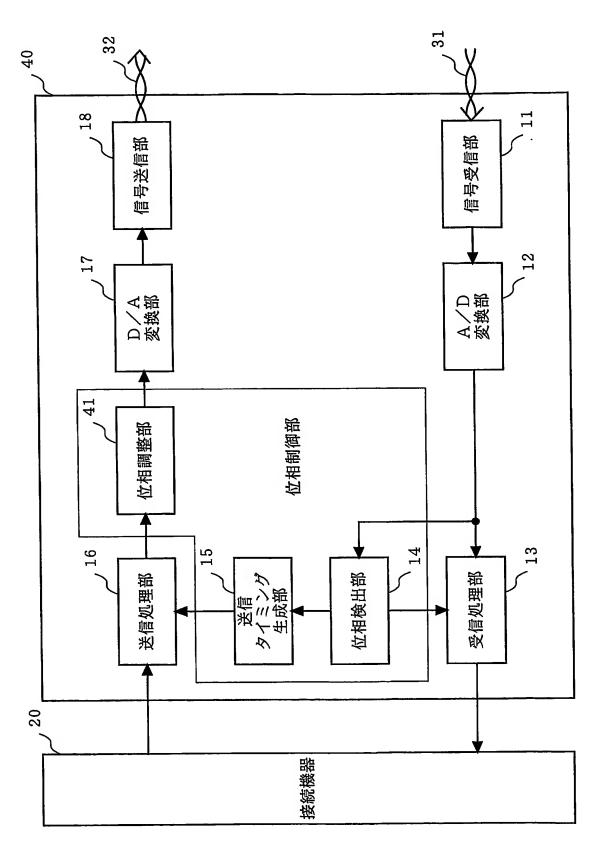


図 9

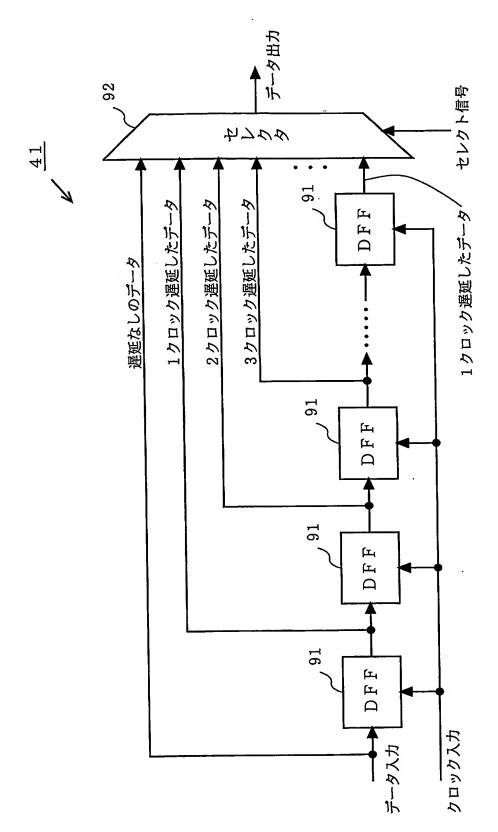
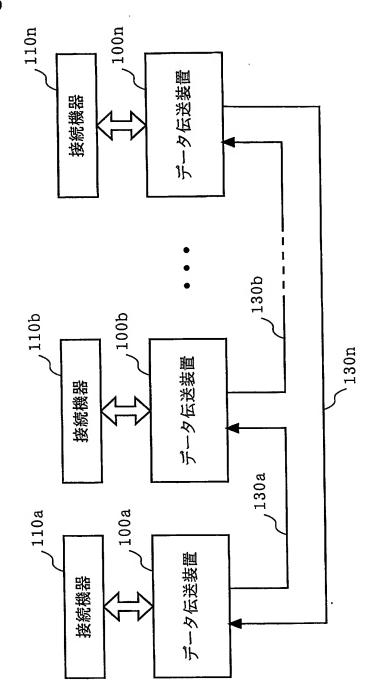
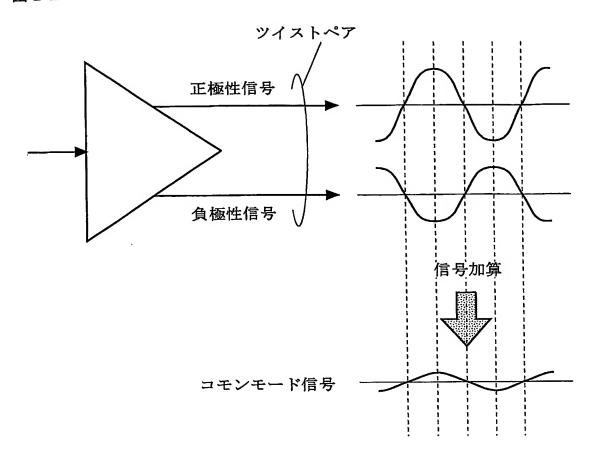


図10



130n 図11 106 101 信号送信部 信号受信部 102 105 A/D 然複韵 D/A %被将 104 103 受信処理部 送信処理部 110a 接続機器

図12





national application No.
PCT/JP2004/001375

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl <sup>7</sup> H04L25/49, H04L7/00					
According to	International Patent Classification (IPC) or to both nati	tional classification and IPC			
	SEARCHED				
Minimum do Int.	ocumentation searched (classification system followed by C1 H04L25/49, H04L7/00	oy classification symbols)			
D		extent that much dearmants are included:	n the fields searched		
Jitsu Kokai	ion searched other than minimum documentation to the 1926–1996  Jitsuyo Shinan Koho 1971–2004	Jitsuyo Shinan Toroku Koho Toroku Jitsuyo Shinan Koho	1996–2004 1994–2004		
Electronic de	ata base consulted during the international search (name	of data base and, where practicable, sear	ch terms used)		
C. DOCUI	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category*					
Y	JP 8-256138 A (Sharp Corp.),		1,2,6,7		
A	01 October, 1996 (01.10.96), Fig. 1 and explanations there (Family: none)	3-5			
Y	JP 60-59894 A (Nippon Telegra	1,2,6,7			
A	O6 April, 1985 (06.04.85), Page 1, lower left column, li (Family: none)	3 <b>-</b> 5			
		•	1		
Furth	er documents are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.			
* Special categories of cited documents:  "I" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited					
conside	nent defining the general state of the art which is not ered to be of particular relevance	understand the principle or theory und  "X" document of particular relevance; the	lerlying the invention		
date	document but published on or after the international filing	considered novel or cannot be considered step when the document is taken alone	red to involve an inventive		
"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)		"Y" document of particular relevance; the considered to involve an inventive step	claimed invention cannot be		
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means		considered to involve an inventive stell combined with one or more other such combination being obvious to a person	documents, such		
"P" docum	s nent published prior to the international filing date but later the priority date claimed	"&" document member of the same patent			
Date of the	actual completion of the international search February, 2004 (27.02.04)	Date of mailing of the international search report 16 March, 2004 (16.03.04)			
Name and	mailing address of the ISA/	Authorized officer			
Japanese Patent Office					
Faccinile No.		Telephone No.			

A.	発明の属する分野の分類	(国際特許分類	(IPC)	)
----	-------------	---------	-------	---

Int. Cl<sup>7</sup> H04L25/49, H04L7/00

#### 調査を行った分野

調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))

Int. Cl' H04L25/49,

H04L7/00

### 最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報

1926-1996年

日本国公開実用新案公報

1971-2004年

日本国実用新案登録公報 日本国登録実用新案公報

1996-2004年 1994-2004年

国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語)

C. 関連すると認められる文献				
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する請求の範囲の番号		
Y	JP 8-256138 A (シャープ株式会社) 1996. 1 0.01, 第1図とその説明	1, 2, 6, 7		
A	(ファミリーなし)	3-5		
Y	JP 60-59894 A (日本電信電話公社) 1985. 0	1, 2, 6, 7		
A	4.06, 第1頁左下欄第12行乃至第18行 (ファミリーなし)	3-5		
A	(ファミリーなし)	3-5		
		·		

#### C欄の続きにも文献が列挙されている。

パテントファミリーに関する別紙を参照。

- \* 引用文献のカテゴリー
- 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す もの
- 「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日 以後に公表されたもの
- 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 文献 (理由を付す)
- 「O」ロ頭による開示、使用、展示等に言及する文献
- 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

- の日の後に公表された文献
- 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって 出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論 の理解のために引用するもの
- 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
- 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに よって進歩性がないと考えられるもの
- 「&」同一パテントファミリー文献

#### 国際調査を完了した日 国際調査報告の発送日 27. 02. 2004 16. 3. 2004 国際調査機関の名称及びあて先 特許庁審査官(権限のある職員) 5 K 9382 日本国特許庁 (ISA/JP)· 阿部

郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

電話番号 03-3581-1101 内線 3555